

Robotics Service Bus - Bug #1914

Reader does not work with multi-connector setup

07/04/2014 01:44 PM - J. Wienke

Status:	New	Start date:	07/04/2014
Priority:	Normal	Due date:	
Assignee:		% Done:	0%
Category:	C++	Estimated time:	0.00 hour
Target version:	rsb-1.0		

Description

Originally reported from Timo Korthals on the mailing list:

wie gestern angekündigt, will ich nun ein seltsames Verhalten des "readers" mitteilen:

Situation:

1x Informer

1x Reader

Wenn der Reader sowohl auf inprocess, als auch auf socket hört, empfängt er keine socket-Nachrichten vom Informer. rsb.conf:

[transport.inprocess]

enabled = 1

[transport.socket]

enabled = 1

host = localhost

server = auto

port = 55555

Wenn der Reader nur auf socket hört, dann empfängt er auch Nachrichten vom Informer. rsb.conf:

[transport.inprocess]

enabled = 0

[transport.socket]

enabled = 1

host = localhost

server = auto

port = 55555

History

#1 - 10/08/2014 06:50 AM - J. Moringen

- Target version changed from rsb-0.11 to rsb-0.12

#2 - 04/17/2015 03:00 AM - J. Moringen

- Target version changed from rsb-0.12 to rsb-1.0